

Comportement en temps long dans l'équation de Fokker-Planck libre avec un potentiel non convexe

Catherine Donati-Martin
Laboratoire de Mathématiques de Versailles

En collaboration avec Benjamin Groux et Mylène Maïda

Journées de Probabilités - 19 au 23 juin 2017

Introduction

On considère l'équation de Fokker-Planck libre

$$\frac{\partial \mu_t}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial x} \left[\mu_t \left(\frac{1}{2} V' - H \mu_t \right) \right] \quad (1)$$

μ_t mesure de probabilité sur \mathbb{R}

V potentiel (polynôme de degré pair, de coefficient dominant > 0 , non convexe)

H transformée de Hilbert

$$H\mu(x) = v.p. \int_{\mathbb{R}} \frac{1}{x-y} d\mu(y) := \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int_{\mathbb{R} \setminus [x-\epsilon, x+\epsilon]} \frac{1}{x-y} d\mu(y)$$

Solution de (1) au sens faible : pour toute fonction test φ régulière,

$$\frac{d}{dt} \int \varphi(x) d\mu_t(x) = -\frac{1}{2} \int V'(x) \varphi'(x) d\mu_t(x) + \frac{1}{2} \iint \frac{\varphi'(x) - \varphi'(y)}{x - y} d\mu_t(x) d\mu_t(y).$$

Existence et unicité connues lorsque la condition initiale est à support compact.

Question : Quel est le comportement de μ_t quand $t \rightarrow +\infty$?

Equation des milieux granulaires

$$\frac{\partial \mu_t}{\partial t} = \nabla \cdot [\mu_t (\nabla \mathcal{U}'(\mu_t) + \nabla \mathcal{V} + \nabla \mathcal{W} * \mu_t)] .$$

$\mathcal{U} : \mathbb{R}^+ \rightarrow \mathbb{R}$, $\mathcal{V}, \mathcal{W} : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$.

- ▶ Fokker-Planck libre correspond à : $d = 1$, $\mathcal{U}(s) = 0$,
 $\mathcal{V}(x) = \frac{1}{2} V(x)$ et $\mathcal{W}(x) = -\ln|x|$.
- ▶ Equation de la chaleur : $\mathcal{U}(s) = s \ln(s)$, $\mathcal{V}(x) = \mathcal{W}(x) = 0$.

1) Méthode analytique : dissipation d'entropie

De nombreux travaux sur le comportement asymptotique, à l'aide de

$$F(\mu) = \int \mathcal{U}(\mu(x)) dx + \int \mathcal{V}(x) d\mu(x) + \frac{1}{2} \iint \mathcal{W}(x-y) d\mu(x) d\mu(y).$$

- ▶ $t \mapsto F(\mu_t)$ est décroissante
- ▶ Sous des hypothèses de convexité, F convexe.
- ▶ Souvent, $\mathcal{U}(s) = 0$ ou $s \ln(s)$, \mathcal{V}, \mathcal{W} polynomiaux ou convexes.

Ref: Carrillo-McCann-Villani, Bolley et al, etc

2) Méthode probabiliste, système de particules

Rappel : (X_t) solution de l'EDS ($d = 1$)

$$dX_t = \sqrt{2}dB_t - \frac{1}{2}V'(X_t)dt$$

La loi de X_t est solution de l'eq. de Fokker Planck

$$\frac{\partial \mu_t}{\partial t} = \Delta \mu_t + \nabla \cdot [\mu_t \nabla(\mathcal{V})] .$$

correspondant à $\mathcal{U}(s) = s \ln(s)$, $\mathcal{W} = 0$, $\mathcal{V} = \frac{1}{2}V$.

Pour $\mathcal{W} \neq 0$, la solution μ_t de l'eq. des milieux granulaires est la loi de la solution de

$$dX_t = \sqrt{2}dB_t - \frac{1}{2}V'(X_t)dt - \mathcal{W}' * \rho_t(X_t)dt \quad (2)$$

où $(\rho_t)_{t \geq 0}$ est la densité des lois de $(X_t)_{t \geq 0}$.

On peut associer à (2) un système de particules.

Ref: Benachour-Roynette-Vallois, Malrieu, Herrmann-Tugaut (cas d'un potentiel \mathcal{V} à double puits), Li-Li-Xie (cas d'une interaction \mathcal{W} logarithmique)

Mouvement Brownien de Dyson

Version dynamique du GUE (Gaussian Unitary ensemble)

GUE : matrice hermitienne à coefficients gaussiens

Mouvement brownien hermitien de taille N :

$$H_N(t) = \frac{1}{\sqrt{N}} (B_{ij}(t))_{i,j \leq N}$$

avec $(B_{ii})_i$ MB réels, $(B_{ij})_{i < j}$ MB complexes, indépendants.

Le mouvement brownien de Dyson est le processus des valeurs propres $(\lambda_1^N(t), \dots, \lambda_N^N(t))_{t \geq 0}$ de $H_N(t)$, solution du système d'EDS :

$$\forall i = 1, \dots, N, \quad d\lambda_i^N(t) = \frac{1}{\sqrt{N}} dB_i(t) + \frac{1}{N} \sum_{j \neq i} \frac{1}{\lambda_i^N(t) - \lambda_j^N(t)} dt.$$

Mouvement brownien de Dyson généralisé

On appelle mouvement brownien de Dyson généralisé (GDBM) le processus $(\lambda_1^N(t), \dots, \lambda_N^N(t))_{t \geq 0}$ vérifiant le système d'EDS :

$$d\lambda_i^N(t) = \frac{1}{\sqrt{N}} dB_i(t) + \frac{1}{N} \sum_{j \neq i} \frac{1}{\lambda_i^N(t) - \lambda_j^N(t)} dt - \frac{1}{2} V'(\lambda_i^N(t)) dt.$$

Ce système est défini notamment lorsque V est un polynôme de degré pair et de coefficient dominant positif. On définit la mesure empirique :

$$L_N(t) = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \delta_{\lambda_i^N(t)}$$

Mouvement brownien de Dyson généralisé

On appelle mouvement brownien de Dyson généralisé (GDBM) le processus $(\lambda_1^N(t), \dots, \lambda_N^N(t))_{t \geq 0}$ vérifiant le système d'EDS :

$$d\lambda_i^N(t) = \frac{1}{\sqrt{N}} dB_i(t) + \frac{1}{N} \sum_{j \neq i} \frac{1}{\lambda_i^N(t) - \lambda_j^N(t)} dt - \frac{1}{2} V'(\lambda_i^N(t)) dt.$$

Ce système est défini notamment lorsque V est un polynôme de degré pair et de coefficient dominant positif. On définit la mesure empirique :

$$L_N(t) = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \delta_{\lambda_i^N(t)},$$

Que se passe-t-il quand $N \longrightarrow \infty$, $t \longrightarrow \infty$?

$$\begin{array}{ccc} L_N(t) & \rightarrow & \mu_t \\ \downarrow & & \downarrow ? \\ L_N & \rightarrow & \mu_V \end{array}$$

où $L_N = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \delta_{\lambda_i^N}$ et

$$(\lambda_1^N, \dots, \lambda_N^N) \sim \frac{1}{Z^N} \prod_{i < j} |x_i - x_j|^2 \exp \left(- \sum_{i=1}^N V(x_i) \right) dx_1 \dots dx_N$$

et μ_V est la mesure d'équilibre associée au potentiel V , i.e.
l'unique minimiseur de

$$\Sigma_V : \mu \mapsto - \iint_{\mathbb{R}^2} \ln |x - y| d\mu(x) d\mu(y) + \int_{\mathbb{R}} V(x) d\mu(x).$$

Exemples :

- ▶ $V(x) = \frac{x^2}{2}$, alors μ_V est la loi semicirculaire

$$d\mu_V(x) = \frac{1}{2\pi} \sqrt{4 - x^2} \mathbf{1}_{[-2,2]}(x) dx$$

- ▶ $V(x) = \frac{x^4}{4} + c \frac{x^2}{2}$
 - ▶ Si $c \geq -2$, alors

$$d\mu_V(x) = \frac{1}{\pi} \left(\frac{1}{2} x^2 + b_0 \right) \sqrt{a^2 - x^2} \mathbf{1}_{[-a,a]}(x) dx$$

où

$$a^2 = \frac{2}{3} \left(\sqrt{c^2 + 12} - c \right), \quad b_0 = \frac{1}{3} \left(c + \sqrt{\frac{c^2}{4} + 3} \right).$$

- ▶ Si $c < -2$, alors

$$d\mu_V(x) = \frac{1}{2\pi} |x| \sqrt{(x^2 - a^2)(b^2 - x^2)} \mathbf{1}_{[-b,-a] \cup [a,b]}(x) dx$$

où $a^2 = -2 - c$, $b^2 = 2 - c$.

Diffusions libres

$$(H_N(t), t \geq 0) \xrightarrow[N \rightarrow \infty]{(loi)} (S(t), t \geq 0)$$

où $(S(t))_t$ est un processus non commutatif : $S(t) \in \mathcal{A}$, (\mathcal{A}, τ) est une algèbre (d'opérateurs) munie d'une "espérance" τ (forme linéaire positive).

$$\forall t_1, \dots, t_k, \mathbb{E} \left(\frac{1}{N} \text{Tr}(H_N(t_1) \dots H_N(t_k)) \right) \longrightarrow \tau(S(t_1) \dots S(t_k))$$

On a aussi un résultat p.s..

$(S(t))_t$ est un mouvement brownien libre (processus d'opérateurs autoadjoints à accroissements libres, de loi semicirculaire)

On peut considérer l'EDS libre

$$dX_t = dS_t - \frac{1}{2} V'(X_t) dt$$

où S est un mouvement brownien libre et V est un potentiel.

Proposition (Biane-Speicher)

Soit $(X_t)_{t \geq 0}$ la solution de cette EDS libre. Les distributions μ_t des X_t satisfont l'équation de Fokker-Planck libre

$$\frac{\partial \mu_t}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial x} \left[\mu_t \left(\frac{1}{2} V' - H \mu_t \right) \right].$$

Loi de X_t définie par : $\forall n \in \mathbb{N}, \tau(X_t^n) = \int x^n d\mu_t(x)$

Biane et Speicher ont montré (pour V potentiel confinant):

- ▶ $\text{supp}(\mu_t) \subset [-M, M]$
- ▶ $\|p_t\|_\infty \leq \frac{K_1}{\sqrt{t}} + K_2$
- ▶ "régularité" de la densité
- ▶ Il existe des potentiels V non convexes pour lesquels :

$$\exists \mu_0, \mu_t \not\rightarrow \mu_V.$$

Notre résultat

$$V(x) = \frac{x^4}{4} + c \frac{x^2}{2}$$

Théorème (D-M, Groux, Maïda)

Soit $c \geq -2$. On suppose que μ_0 est à support compact. Alors la solution $(\mu_t)_{t \geq 0}$ de l'équation de Fokker-Planck libre satisfait

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} W_p(\mu_t, \mu_V) = 0$$

pour tout $p \geq 1$.

Idée de preuve

Étape 1 : Σ_V décroît le long de la trajectoire $(\mu_t)_{t \geq 0}$ car

$$\frac{d}{dt} \Sigma_V(\mu_t) = -2 \int \left(\frac{1}{2} V' - H\mu_t \right)^2 d\mu_t.$$

Étape 2 : extraction d'une sous-suite (μ_{t_k}) convergente de limite μ ayant de "bonnes" propriétés :

μ est une probabilité à support compact et densité bornée, solution de

$$H\mu = \frac{1}{2} V' \quad \mu\text{-p.p.}$$

→ Utilisation des diffusions libres.

Étape 3 : μ a un support connexe.

→ Utilisation de techniques d'analyse complexe (mesures critiques).

Étape 4 : Résolution de l'équation d'Euler Lagrange pour trouver la densité et le support $[a, b]$ de μ .

Trois types de mesures :

- ▶ Mesure d'équilibre
→ Minimiseur global de l'entropie libre Σ_V .
- ▶ Mesure stationnaire
→ Solution de $H\mu = \frac{1}{2}V'$ μ -p.p.
- ▶ Mesure critique
→ "Extremum local" de Σ_V .

Équivalence entre mesure critique et mesure stationnaire.

Il peut y avoir plusieurs mesures critiques alors qu'il n'y a qu'une seule mesure d'équilibre, lorsque V n'est pas convexe.

Dans le cas du potentiel quartique, la mesure d'équilibre est-elle la seule mesure critique ?

Ici, deux étapes :

- ▶ déterminer le nombre de composantes connexes du support ;
- ▶ calculer simultanément le support et la densité.

Théorème (Kuijlaars-Silva)

Soient V un polynôme et μ une mesure critique.

- ▶ Il existe un polynôme R de degré $2 \deg(V) - 2$ tel que

$$R(z) = \left(G^\mu(z) + \frac{1}{2} V'(z) \right)^2$$

De plus,

$$R(z) = \frac{1}{4} V'(z)^2 - \int_{\mathbb{R}} \frac{V'(x) - V'(z)}{x - z} d\mu(x).$$

- ▶ Toute racine non réelle de R est de multiplicité paire.
- ▶ Le support de μ est une réunion finie d'intervalles reliant des zéros de R .

Théorème (Muskhelishvili, Tricomi)

Soient $L = \bigcup_{j=1}^p [a_{2j-1}, a_{2j}]$ et f une fonction höldérienne sur L .
L'équation intégrale singulière

$$\forall x \in L, \quad \int_L \frac{\varphi(t)}{t-x} dt = f(x)$$

admet une solution höldérienne et bornée φ si et seulement si f satisfait les p conditions :

$$\forall k \in \{0, \dots, p-1\}, \quad \int_L \frac{t^k f(t)}{\prod_{j=1}^{2p} \sqrt{|t-a_j|}} dt = 0.$$

Dans ce cas, la solution est unique et donnée par

$$\varphi(x) = -\frac{1}{\pi^2} \prod_{j=1}^{2p} \sqrt{|x-a_j|} \int_L \frac{f(t)}{(t-x) \prod_{j=1}^{2p} \sqrt{|t-a_j|}} dt.$$

Application au potentiel quartique

Pour le potentiel

$$V(x) = \frac{1}{4}x^4 + \frac{c}{2}x^2,$$

on a

$$R(z) = \frac{1}{4}z^6 + \frac{c}{2}z^4 + \frac{1}{4}(c^2 - 4)z^2 - \int x d\mu(x).z - \int x^2 d\mu(x) - c.$$

$$R(z) = \frac{1}{4}z^6 + \frac{c}{2}z^4 + \frac{1}{4}(c^2 - 4)z^2 - \int x d\mu(x).z - \int x^2 d\mu(x) - c$$

Lemme (règle des signes de Descartes)

Soit un polynôme

$$P(X) = a_n X^n + \dots + a_1 X + a_0.$$

On note p , resp. q , le nombre de changement de signes dans la suite (a_n, \dots, a_1, a_0) , resp. $((-1)^n a_n, \dots, -a_1, a_0)$, où on a retiré les zéros. Alors, le nombre de racines strictement positives, resp. strictement négatives, de P est au plus égal à p , resp. q , et a la même parité que p , resp. q .

Pour $c \geq -2$, R a au plus 3 racines réelles. Le support de μ est donc connexe.

Calcul de la mesure stationnaire

En utilisant la formule d'inversion de Tricomi pour résoudre

$$H\mu = \frac{1}{2} V' \quad \mu\text{-p.p.},$$

on montre qu'il existe une seule probabilité à support connexe et densité bornée, c'est la mesure d'équilibre.

Le cas $c < -2$

- ▶ Si $-\sqrt{15} < c < 2$, il n'existe pas de mesure stationnaire, à densité bornée, à support connexe.
- ▶ Si $c \leq -\sqrt{15}$, il existe deux probabilités stationnaires à support connexes, une portée par \mathbb{R}_+ et sa symétrique.